

NGHIÊN CỨU THIẾT KẾ, CHẾ TẠO PHẦN ĐIỀU KHIỂN XE VƯỢT ĐỊA HÌNH KIỂU SHRIMP

Vũ Đức Duy

Khóa QH-2012-I/CQ, ngành Công nghệ Kỹ thuật Cơ điện tử

Tóm tắt Khóa luận tốt nghiệp:

Ngày nay, khi mà công nghệ ngày càng phát triển, con người mong muốn cải tiến những chiếc xe, để giúp chúng không chỉ có thể đi trên đường bằng mà có thể di trên những đường gập ghềnh. Đó cũng là lúc, những chiếc xe vượt địa hình ra đời. Những chiếc xe này là một sản phẩm cơ điện tử, vì thế việc điều khiển chúng cũng trở nên khá quan trọng. Do đó, em chọn đề tài “**Nghiên cứu thiết kế, chế tạo phần điều khiển xe vượt địa hình kiểu Shrimp**” để giúp người đọc có thêm kiến thức cơ bản trong việc điều khiển động cơ.

Do sự hạn chế về kiến thức, và kinh nghiệm nên dù em đã cố gắng nhưng cũng không thể tránh khỏi những sai sót, rất mong nhận được ý kiến xây dựng của thầy cô và các bạn.

Từ khóa : xe vượt địa hình, điều khiển động cơ.